

**ES116 Sept à la suite**

1 → 2 symétrie axiale (d'axe  $a$ )

2 → 3 translation (de vecteur  $\vec{b}$ )

3 → 4 symétrie centrale (de centre  $C$ )

4 → 5 rotation (de  $+90^\circ$  de centre  $D$ )

5 → 6 symétrie axiale (d'axe  $e$ )

6 → 7 symétrie centrale (de centre  $F$ )

